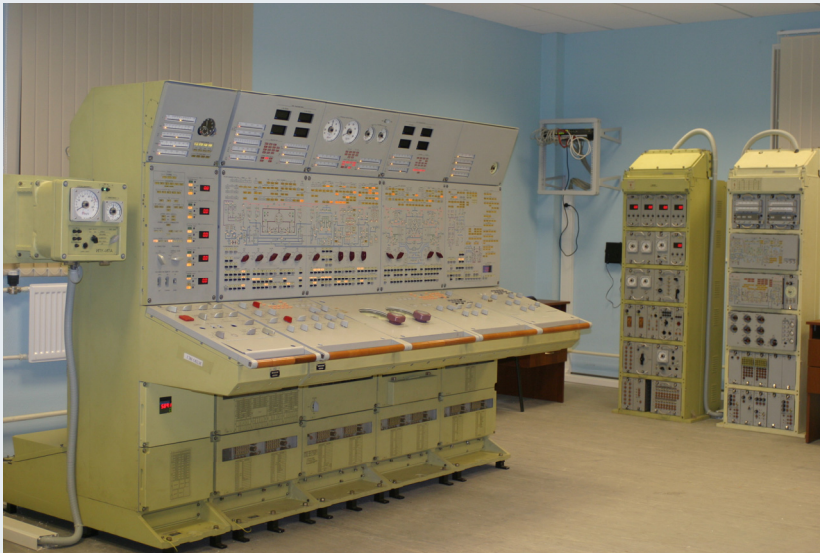


# Симулятор управления кораблем

**Проект:**

Симулятор управления кораблем

**Реализация:** 2005



**Реализация проекта:**  
**НПО «Аврора», С. Петербург**

# Симулятор управления кораблем

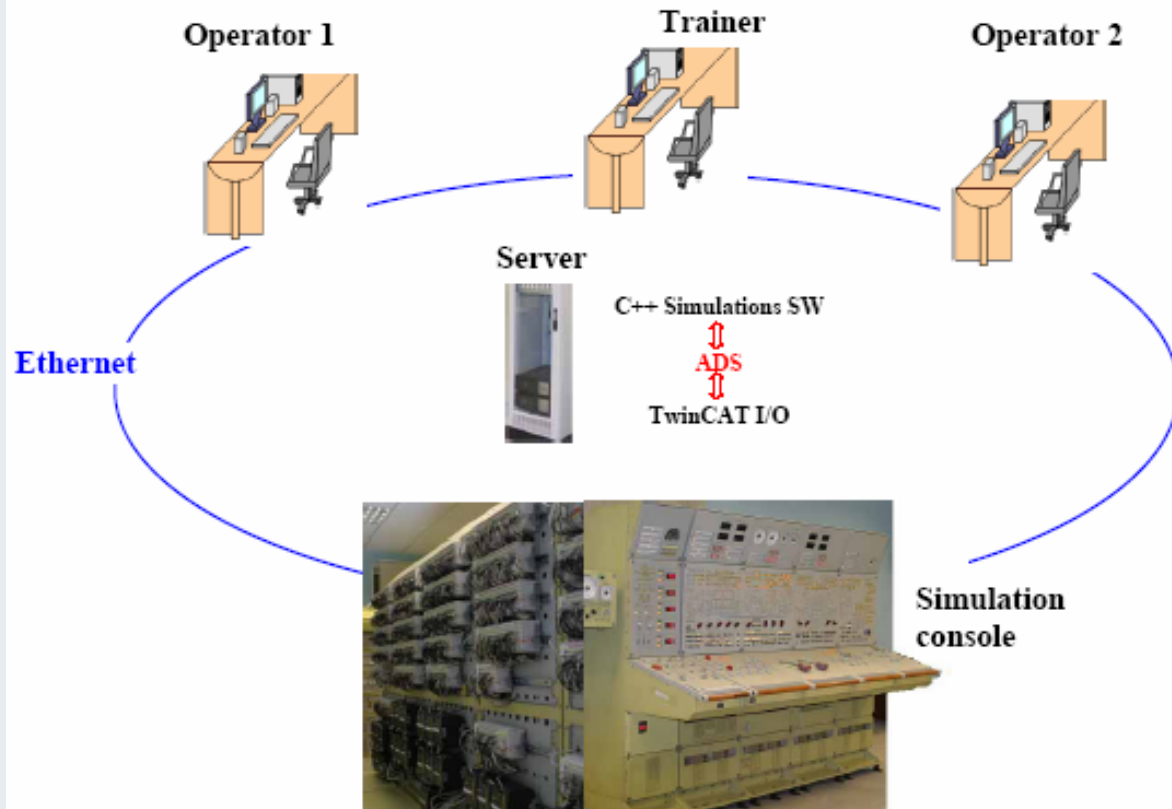
## Структура управления:

**CPU:** Pentium 4

**HMI:** SCADA RS View  
симуляционная программа на C++

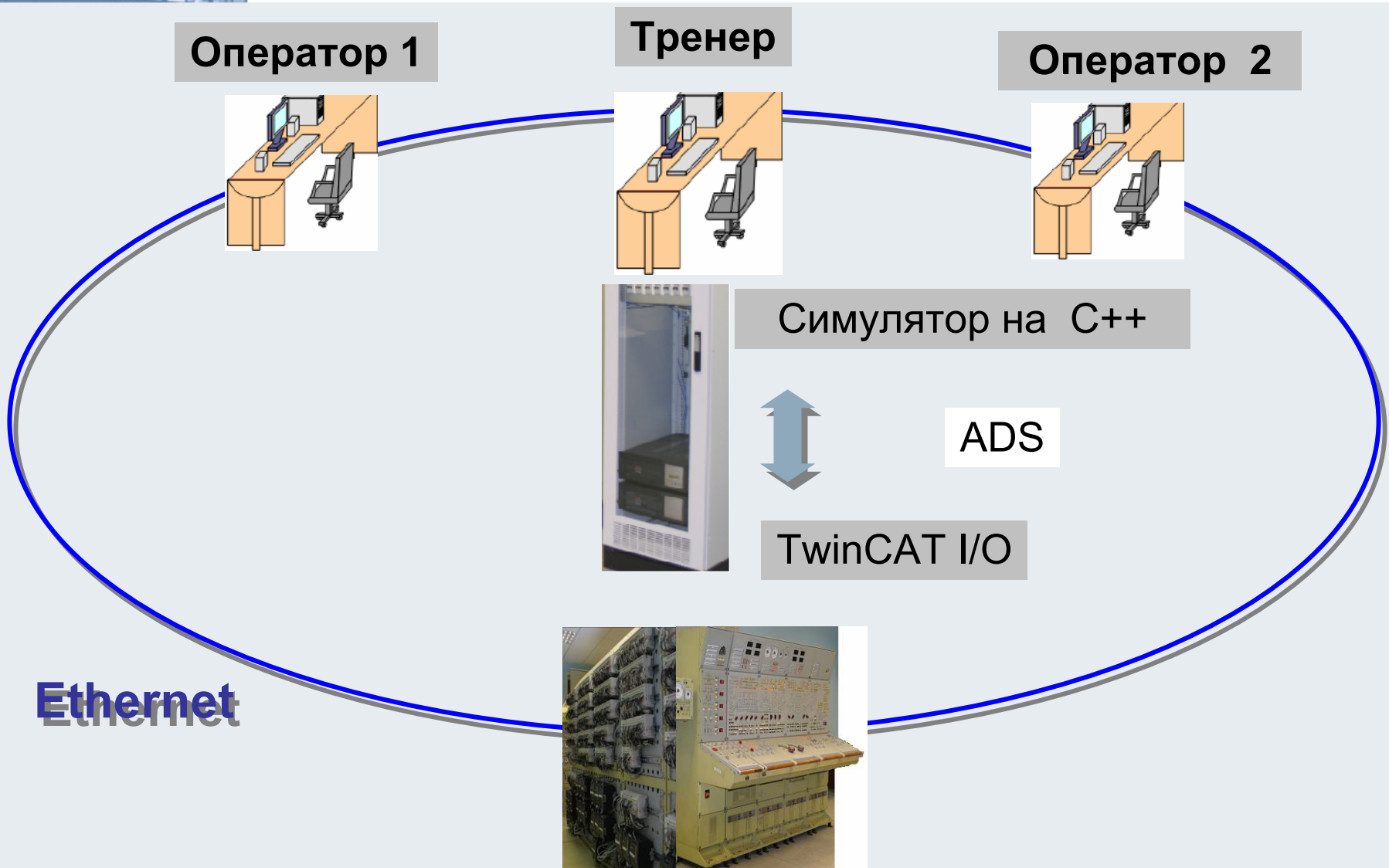
**I/O:** 60 BK9000  
20 BC9000  
дискр. I/O: 4500  
аналог. I/O: 200  
спец.: serial terminals

**Техн. функции:**  
симуляция поведения корабля при различных ситуациях



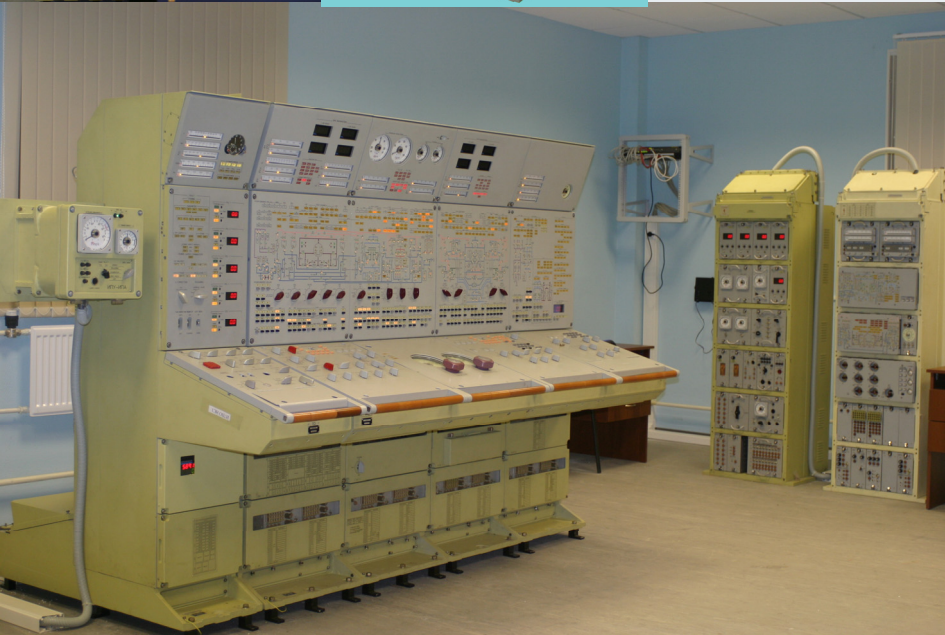
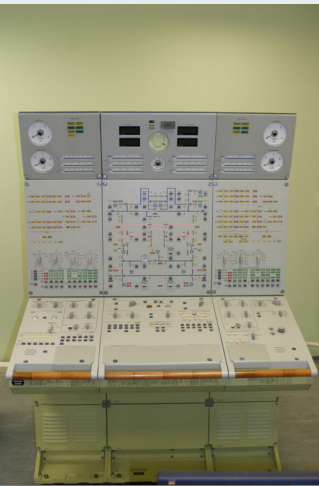
**Архитектура управления:**  
Собственное ПО на C++  
TwinCAT I/O

# Симулятор управления кораблем



# Симулятор управления кораблем

Пример консолей управления



# Симулятор управления кораблем

## Преимущества для клиента:

- => сокращение затрат
- => экономия места в шкафах
- => сокращение времени на разработку проекта
- => технологические функции реализованы непосредственно через шлюз между программой на C++ и системой ввода/вывода
- => быстрый опрос системы ввода/вывода

